

حلول تمارين السلسلة 2

حركية نقطة مادية

تمرين 1

1 - من خلال المعادلة للسرعة يتبين أن التسارع a ثابت لأنها على شكل $v = at + v_0$ وأن الحركة تتم على مسار مستقيمي تجسده السكة AB إذن حركة S حركة مستقيمة متغيرة بانتظام ونستنتج أن التسارع a لمركز القصور G هو :

$$a = \frac{dv}{dt} = 2m/s^2$$

2 - المعادلة الزمنية لحركة G في المعلم $(O, \vec{I})$

$$v = \frac{dx}{dt}$$

$$x = \int v dt + C$$

$$= \int (2t + 1) dt + C$$

$$x = t^2 + t + C$$

نحدد الثابتة C اعتمادا على الشروط البدئية والمشار إليها في المعطيات في اللحظة $t=0$ $x_A=0$ أي أن $C=0$ وتصبح المعادلة الزمنية على الشكل التالي :

$$x = t^2 + t$$

تمرين 2

1 - من خلال المعادلة الزمنية للحركة يتبين أن شكلها $x = \frac{1}{2}at^2 + v_0t + x_0$ وأن الحركة تتم على المحور Ox أي مسارها مستقيمي . إذن حركة مركز القصور G حركة مستقيمة متغيرة بانتظام .

2 - قيمة التسارع

$$a = \frac{d}{dt} \left(\frac{dx}{dt} \right)$$

$$a = \frac{d}{dt} (4t + 2)$$

$$a = 4m/s^2$$

3 - موضع G عند أصل التواريخ $t=0$

نعوض $t=0$ في المعادلة الزمنية للحركة نستنتج أن $x_0=0,5m$

4 - عند اللحظة ذات التاريخ t_1 السرعة اللحظية $v_1 = 4t_1 + 2$ أي

$$4 = 4t_1 + 2$$

$$4t_1 = 2$$

$$t_1 = 0,5s$$

تمرين 3

- 1 - المسافات المقطوعة خلال المدد الزمنية المتتالية والمتساوية :
 $M_1M_0 = 2.5m, M_2M_1 = 3.5m, M_3M_2 = 4.5m, M_4M_3 = 5.5m, M_5M_4 = 6.5m, M_6M_5 = 7.5m$
- 2 - لاحظ أن المسافات المقطوعة تكون متتالية حسابية أساسها $r=1m$ وبما أن المسار مستقيمي إذن طبيعة الحركة للمتحرك M حركة مستقيمة متغيرة بانتظام .
- 3 - المعادلة الزمنية للحركة هي على الشكل التالي :

$$x = \frac{1}{2}at^2 + v_0t + x_0 \quad \text{بحيث } a \text{ تسارع المتحرك ونستنتج من العلاقة التالية } a = \frac{r}{\tau^2} \text{ ونستنتج بتطبيق عددي}$$

بسيط $a=1m/s^2$. v_0 السرعة في أصل التواريخ $t=0$. من خلال المعادلة الزمنية $x = \frac{1}{2}t^2 + v_0t$ في اللحظة

$t=0$ حسب الجدول $x=0$ أي أن $x_0=0$.

وفي اللحظة $t=2s$ حسب الجدول $x_2=6m$ في المعادلة الزمنية (1)

$$6 = 2 + 2v_0$$

$$2v_0 = 4$$

$$v_0 = 2m/s$$

إذن المعادلة الزمنية هي على الشكل التالي : $x = 0.5t^2 + 2t$

4 - سرعة المتحرك M' بدلالة الزمن : اعتمادا على مخطط السرعات يتبين أن السرعة v دالة خطية معادلتها على الشكل التالي : $v' = at + v'_0$ و a نحدد v'_0 من خلال مخطط السرعات

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t} \quad \text{ونأخذ نقطتين ينتميان للمستقيم نجد أن } a = \frac{6-2}{5-0} m/s^2 = \frac{4}{5} m/s^2$$

v'_0 : السرعة البدئية للمتحرك M' . عند اللحظة $t=0s$ عندها $v=v'_0=2m/s$ إذن تعبير السرعة :

$$v' = \frac{4}{5}t + 2$$

عند التحاق المتحرك M بالمتحرك M' في هذه الحالة $x(t)=x'(t)$

$$\text{بحيث أن } x(t) = 0.5t^2 + 2t \text{ و } x'(t) = \frac{2}{5}t^2 + 2t + x'_0$$

عند اللحظة $t=4s$ لحظة التقاء المتحركين $x(4)=16m$ و $x'(4) = \frac{72}{5} + x'_0$

$$\frac{72}{5} + x'_0 = 16$$

$$x'_0 = \frac{8}{5}m$$

تمرين 4

المعادلة الزمنية : $\theta(t) = t^2 - 2\pi + \frac{\pi}{2}$ والمسار دائري شعاعه $r=5cm$

1 - دالة السرعة الزاوية $\omega = \frac{d\theta}{dt} = 2t - 2\pi$ ومنه نستنتج التسارع الزاوي $\alpha = \frac{d\omega}{dt} = 2rad/s^2$

2 - الأفصول الزاوي في اللحظة التي يكون فيها السرعة الزاوية منعدمة :

$$\omega = 0 \Leftrightarrow 2t' - 2\pi = 0$$

$$\Leftrightarrow t' = \pi s = 3.14s$$

$$\theta(t') = \pi^2 - 2\pi^2 + \frac{\pi}{2} = -\pi^2 + \frac{\pi}{2} = -8.3rad$$

$$s(t) = r\theta(t)$$

3 - من العلاقة السابقة نستنتج $s(t) = 0.05t^2 - 0.1\pi t + 0.025\pi$ (m)

تمرين 5

تمثيل متجهات التسارع $\vec{a}_2$ و $\vec{a}_5$

$$\vec{a}_2 = \frac{\vec{v}_3 - \vec{v}_1}{2\tau} \quad \text{نطبق العلاقة التقريبية بالتأطير}$$

مميزات المتجهتين $\vec{v}_3$ و $\vec{v}_1$

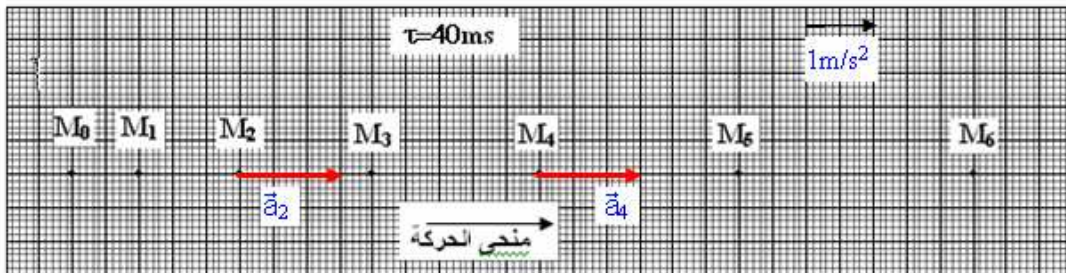
$$\vec{v}_3 \left\{ v_3 = \frac{M_2 M_4}{2\tau} = \frac{4.5}{8} = 0.56 \text{ m/s} \quad \vec{v}_1 \left\{ v_1 = \frac{M_0 M_2}{2\tau} = \frac{2.5}{8} \text{ m/s} = 0.31 \text{ m/s} \right. \right.$$

$$\vec{a}_2 = \frac{\vec{v}_3 - \vec{v}_1}{2\tau} \Leftrightarrow a_2 = \frac{v_3 - v_1}{2\tau} \quad \text{بما أن الحركة مستقيمة يمكن كتابة}$$

$$a_2 = \frac{0.56 - 0.31}{0.08} = 3.1 \text{ m/s}^2$$

نختار سلم ملائم $1 \text{ cm} \Leftrightarrow 2 \text{ m/s}^2$

نمثل $\vec{a}_5$ عوضا $\vec{a}_4$



من خلال تمثيل متجهة التسارع نلاحظ أن متجهة التسارع متجهة ثابتة خلال الحركة ومسارها مستقيمي إذن
 فحركة النقطة هي حركة مستقيمة متغيرة بانتظام وبما أن منظم دالة تزايدية إذن متسارعة .
 معادلتها الزمنية باعتماد الشروط البدئية المنصوص عليها في التمرين :

$$x = \frac{3}{2} t^2 + 2t$$

تمرين 6

$$1 - \omega = \frac{v}{l} = 6 \text{ rad/s}$$

$$2 - \begin{cases} x = l \cos \omega t \\ y = l \sin \omega t \end{cases} \Leftrightarrow \vec{v} \begin{cases} \frac{dx}{dt} = -\omega l \sin \omega t \\ \frac{dy}{dt} = +\omega l \cos \omega t \end{cases}$$

$$\text{-- repère de frenet : } \vec{v} = \frac{ds}{dt} \vec{u} \text{ avec } \frac{ds}{dt} = v = l\omega = 3 \text{ m/s}$$

$$3 - \vec{a} = \begin{cases} \frac{d^2 x}{dt^2} = -\omega^2 l \cos \omega t \\ \frac{d^2 y}{dt^2} = -\omega^2 l \sin \omega t \end{cases} \Leftrightarrow \vec{a} = -\omega^2 \overrightarrow{OM}$$

dans le repère de frenet $\vec{a} = \omega^2 l \vec{n}$ on a $a = 18 \text{ m/s}^2$

$$4 - \text{la force } f = m.a = 1.8 \text{ N}$$